

- 
- 1 利用改良式A\*演算法於無人船的避碰路徑之規劃  
楊澤民(J. M. Yang) ; 曾建銘(C. M. Tseng) ; 范家郡(C. C. Fan)  
最短路徑問題 ; A\*演算法 ; 障礙物避碰 ; 影像分析 ; 模糊控制 ; Shortest Path  
Problem ; A\*Algorithm ; Collision Avoidance ; Image Analysis ; Fuzzy Logical Control  
預覽摘要 被引用文獻(1)  
- 2 應用基因演算於管路自動佈置系統之研究—歧管染色體設計與設備操作度評估  
林忠宏(C. H. Lin) ; 彭俊翔(J. S. Peng) ; 陶俊亨(J. H. Tao)  
基因演算法 ; 目標函數 ; 懲罰函數 ; 設備操作度 ; 歧管佈置 ; Genetic Algorithm ; Pipeline  
Arrangement ; Equipment Operability ; Quantifiable Constraints ; Objective Function  
預覽摘要  
- 
- 3 考慮短波效應之波浪中附加阻力計算  
吳華桐(H. T. Wu) ; 周顯光(S. K. Chou) ; 吳俊賢(C. H. Wu) ; 張方南(F. N. Chang)  
附加阻力 ; 二維載片法 ; 遠場 ; 短波 ; Added-Resistance ; Strip Method ; Far-Field ; Short Waves  
預覽摘要  
- 4 **Using the Inverse Method for Estimating External Forces from Structural System**  
賀增原(T. Y. Heh)  
加速計 ; 卡爾曼濾波器 ; 有限元素法 ; 平均加速度法 ; 遞迴最小平方法 ; Accelerometer ; Kalman  
filter ; Finite element method ; Average acceleration method ; Recursive least square algorithm  
預覽摘要  
- 
- 5 小型電動船之電力計算  
李建興(C. H. Lee) ; 周晏伸(Y. S. Chou) ; 鄭植文(C. W. Cheng)  
船舶推進 ; 船舶電力系統 ; 電動船 ; Ship Propulsion ; Ship Power System ; Electric Ship  
預覽摘要