

- 纪志成;张云亚;
- 基于极点配置执行器增益偏差容忍区间的分析 王福忠;辛健;
- 基于UPF的INS非高斯噪声故障检测 陈景霞;王建文;
- 莱钢宽厚板MES的开发与应用 吴晓峰;齐滨;
- 时相关车辆路径规划问题的改进A~*算法 张翼;唐国金;陈磊;
- 基于T-S型的平面倒立摆双闭环模糊控制研究 侯涛;范多旺;杨剑锋;
- 基于PID预测函数的励磁控制研究 郭伟;吴东;吴青;
- 基于改进粒子群算法的模糊神经网络PID控制器设计 王彦;邓勇;王超;
- 小波阈值消噪在管道漏点检测定位中的应用 董爱华;王清璇;
- 下肢负荷外骨骼的变负载控制研究 戴邵武;李双明;杨智勇;张文广;
- 基于混合Petri网的交叉口交通信号控制研究 牟海波;俞建宁;刘林忠;
- 基于LPV模型的风能转换系统增益调度控制 吴定会;沈艳霞;纪志成;
- 基于有限元分析的堵板厚度设计 王海英;左俊平;孙忠民;王庆友;
- 一类冷热氦气混合过程的双变量解耦控制 周芷伟;夏根海;庄明;张启勇;胡良兵;
- 基于时滞补偿器的航空发动机最优滑模预测控制 谢寿生;陈长发;周磊;苗卓广;翟旭升;张子阳;
- 变风量空调系统优化控制策略研究 李界家;瞿睿;
- 含非线性和马尔可夫跳变随机延时系统的延时相关指数稳定性 祝乔;崔家瑞;
- 一阶时滞过程PID控制器优化准则 谭功全;干树川;陈永会;
- 一种并行冗余遥控锁定投放控制系统 胡生亮;刘忠;付学志;李朝旭;
- 模糊PID控制器在穿梭车控制系统的应用 李蓓智;吴雪逖;杨建国;钱玲楠;胡敏;
- 升力反馈减摇鳍防失速控制方法研究 宋吉广;金鸿章;梁利华;史洪宇;
- 基于机器视觉的电流互感器定位系统 杜太行;陆海勇;
- 独轮移动机器人被动式避障和目标跟踪控制仿真实验 杨建;董密;淳于江民;
- 五自由度上肢康复机器人动力学建模及仿真 李醒;王建辉;方晓柯;
- 汽车线控转向系统的研究现状与发展 周聪;肖建;
- 低成本电子提花机控制器设计 任续津;张森林;刘和进;吴群民;
- 某轻载螺旋桨滑流区三维流场特性数值研究 段中喆;刘沛清;屈秋林;
- 基于以太网的MVB总线分析仪的设计和实现 李鑫;韦巍;
- 摩托车防盗跟踪网络控制系统设计与实现 鲜晓东;刘应杰;毕慧博;刘飞;
- RBFNN在翻车机转速PID控制中的应用 郑德忠;王立;
- 协调的分布式决策虚拟企业风险管理模型 黄敏;孙宪丽;王兴伟;
- 基于Backstepping的临近空间飞行器非线性控制 宗群;吕力;田栢苓;吉月辉;
- 多模型粒子滤波的故障诊断方法研究 张三同;郝晶晶;
- 基于动态奇偶空间法的传感器故障诊断 刘剑慰;姜斌;

基于正交预测的铝电解槽氧化铝浓度控制

T-S模糊系统的有限时间控制

面向S3C2440的U-Boot分析与改进

一类不确定非线性系统的PASMIC及应用

结构不确定离散车组偏差系统分散鲁棒控制

线性时滞系统窗口 H_∞ 频域分析

基于差分进化算法的Wiener模型辨识

状态和控制含多时滞的离散系统 H_∞ 容错控制

基于EMD和PSO-SVM的电力系统中期负荷预测

具有异维数字子系统的切换系统稳定性分析

林景松; 吕丽娜; 生建良;

周林娜; 杨春雨; 张庆灵;

孙棣华; 龚康; 廖孝勇;

石欣; 李颖; 张元涛;

陈雪波; 韩冬; 马连增;

郑敏; 肖维; 李扬;

熊伟丽; 许文强; 徐保国;

罗跃生; 龚新平;

段其昌; 饶志波; 黄大伟; 林森;

陈国培; 刘晓芬; 杨莹;