

- 王宏;
- 基于改进K-means聚类算法的组合模型建模 杨慧中;董陶;陶洪峰;
- 近空间飞行器鲁棒自适应backstepping设计 张强;吴庆宪;姜长生;王玉惠;
- 基于MRAS的直驱型永磁风力发电机控制 黄科元;李文强;黄守道;肖磊;黄唯;
- 基于灰度差分统计的火焰图像纹理特征提取 刘辉;张云生;张印辉;何自芬;
- 基于灰色Verhulst模型的短期风速预测研究 王子赟;纪志成;
- 参考轨迹在线优化的区间预测控制 罗雄麟;周晓龙;朱丽萍;
- 一种新的基于PSO的MPC及其硬件实现 罗犇;邵之江;徐祖华;赵均;周立芳;
- 自主平行泊车系统的二型模糊控制器设计 生龙;马晓雨;张健;
- 重载操作机夹钳角位移控制策略研究 邓华;李许岗;段小刚;
- 4PL路径优化问题0-1规划模型与求解 薄桂华;黄敏;王洪峰;
- 步进电机细分驱动电磁转矩分析 李茂军;刘鼎邦;
- 基于紧格式线性化的无模型动态矩阵控制 侯立刚;徐利军;苏成利;孙淑杰;
- 基于多几何特征的显微视觉对准控制策略 张娟;徐德;张正涛;张文生;
- 电动助力转向系统控制策略及其仿真研究 向丹;迟永滨;李武波;杨勇;
- 广义系统正实反馈控制的一种新方法 张双红;任俊超;
- 改进粒子群算法及其在风电系统中的应用 包广清;毛开富;
- 基于工作流网的金融机具产品开发过程建模研究 崔文华;刘晓冰;王伟;
- 嵌入式PLC中顺序功能图向AOV的映射 李强;吴松松;严义;邬惠峰;
- 小型无人直升机横纵向模型参数辨识方法 柏猛;李敏花;
- 未知环境下基于Elman网络力控制的移动机器人避障研究 温淑慧;郑维;
- 基于数学形态学的棒材自动计数方法 刘晓玉;吴冰;苏志祁;郭佳;方康玲;
- 模块化工业机器人嵌入式控制系统的研究 曹建福;汪霖;
- 基于CMAC神经网络的智能助行机器人在线学习控制(英文) 冯东;周武啸;许力;
- 拖挂式移动机器人反馈镇定控制问题研究 张勇;程金;张晓华;
- 基于故障树的电梯故障诊断专家系统设计 宗群;李光宇;郭萌;
- 基于小波变换和LS-SVM的雷达故障诊断 涂望明;宋执环;陈运涛;魏友国;周晶晶;
- 自适应模糊控制在纠偏控制器中的应用 徐耀良;赵万剑;王博;杨亚兰;钟绍山;
- 机电产品的人机交互体系研究 牛东方;邓明;钟莹;
- 新型地基全天空自动成像仪的研制 张永宏;郝培培;张齐东;孙宁;
- 基于WINCC与Zigbee的污水监测系统设计 李明河;王健;屈炎伟;
- 风轮机桨距角的数据驱动预测控制 纪志成;冯海英;沈艳霞;
- 一类生物经济系统的稳定性判据 周波;冯毅夫;
- 基于图像视觉伺服的PDC控制方法 王婷婷;刘国栋;

其工动太触发和执回的WCM若占表会优化

风浪中船舶横摇仿真与预报研究

李云中;李丽佳;

姜礼平;王玉珍;胡伟文;

BLDCM无速度传感器矢量控制速度估计方法

郭宇骞;陈明;陈宁;喻寿益;桂卫华;

APF特定次谐波智能检测方法的研究

马立新;王晓丹;王月晓;王玉珠;

切换广义系统的 H_∞ 输出反馈控制

史书慧;

COREX煤气压缩系统混合模型研究

董世建;牛大鹏;梁倩;

年产五万立方米OSB铺装机组的开发设计

赵成名;武东卫;李元春;

基于极端学习机的光伏发电功率短期预测

刘士荣;李松峰;宁康红;周啸波;荣延泽;

电磁阀线圈温度预测建模及耐温性判断

席建中;张宁;韩成春;