

控制工程

Kong Zhi Gong Cheng

第 26 卷 第 11 期

2019 年 11 月 20 日



目 次

安全监控系统

基于声波测试碰撞传感器可靠性研究分析 贾维彬, 闫琛, 冀晓宇, 徐文渊 (1971)

基于双层 Kalman 滤波的间歇故障诊断与容错控制 沈世焜, 邱爱兵, 邱卫东, 陈娟 (1978)

基于权重 k 近邻的多模态过程故障检测方法 冯立伟, 张成, 李元, 谢彦红 (1986)

建模与仿真系统

基于多工况迁移学习的磨机负荷参数软测量 贺敏, 支恩玮, 程兰, 阎高伟 (1994)

广义系统执行器故障检测: 区间观测器方法 郭胜辉, 朱芳来, 李泽 (2000)

带补偿的桥吊终端滑模防摇定位控制器设计 陈天宇, 徐为民, 陈曦, 岳雅雯 (2006)

一种面向复杂问题的小样本建模方法研究 冯国奇, 崔东亮, 朱凯全, 张琦 (2013)

混合励磁同步电机的低速控制策略研究 郭栋, 张波, 王巍, 祁晓野 (2019)

基于 RBF 神经网络的车内声品质预测及分析 张勇, 王坤祥, 欧健, 柳亚 (2025)

基于新型趋近律的非线性积分滑模控制方法 李逃昌 (2031)

MCMC 粒子滤波的动力定位状态估计方法 杨奕飞, 鲍威尔 (2036)

盾构密封舱土压平衡控制模型的现状与展望 许胜, 刘宣宇, 黄越洋 (2041)

基于 GA-SVR 的海水养殖过程软测量建模 李康, 王魏, 林少涵 (2047)

运动体控制系统

基于负载观测的矿用电机分数阶滑模控制 韩天亮, 缪仲翠, 余现飞, 张文宾 (2052)

基于变论域模糊 PID 的三自由度直升机控制 戴波, 周泽彧, 陈亚峰, 李雁飞 (2061)

决策与控制一体化系统

基于 T-PLS 的批次过程自适应优化策略研究 沈建, 褚菲, 代伟, 贾润达, 马小平 (2067)

基于程序性细胞死亡进化算法的路径规划 张晓, 刘作军, 陈玲玲, 杨鹏 (2073)

分布式驱动电动汽车综合性能转矩优化分配 黄开启, 罗良铨, 程健, 刘细平 (2078)

基于零处理的联合式风力机 LPV 容错控制器设计 吴定会, 郑洋, 黄旭 (2086)

基于模糊信息集成的网络舆情预测模型选择 秦丽娜 (2093)

基于自抗扰控制耦合四旋翼姿态稳定性研究 史艳霞, 乔佳, 薛珑 (2099)

人工智能驱动的自动化

一种在降质背景下的圆形目标定位方法 伍健, 付莲莲 (2104)

基于犹豫梯形模糊算法的入侵检测模型 姜明富 (2109)

一种基于强化学习的深度信念网络设计方法 邢海霞, 程乐 (2115)

工业互联网系统

车联网中 RSU 动态接入选择问题的研究 张颖, 李培嵩, 熊伟 (2121)

UWSNs 中基于线性规划的节点部署算法 徐义晗 (2130)

大数据环境下基于前缀树的频繁项集挖掘 黄彩娟, 刘卓华, 所辉, 杨滨 (2136)

工业过程及控制系统

考虑经济效益的模型切换分层预测控制策略 王妮, 安爱民 (2141)

一种 PSS4B 模型中 ω 输入信号的计算方法研究 李松 (2147)

基于状态估计的微电网功率平衡自适应控制 朱义贤, 刘路登, 陈存林, 张炜, 王媛玥, 李森, 叶海峰 (2152)