

控制工程

Kong Zhi Gong Cheng

第 26 卷 第 5 期

2019 年 5 月 20 日



目 次

建模与仿真系统

- 基于知识融合 PSO 的风光互补发电系统优化 胡滢, 臧大进, 张勇, 陆媛 (799)
- 神经网络 NARX 压电陶瓷执行器迟滞建模 张新良, 贾丽杰, 付陈琳 (806)
- 下肢康复机器人模糊补偿控制系统研究 陈宇, 夏田, 张莉, 桓茜 (812)
- 一类带有丢包的时滞 LPV 离散系统的 H_∞ 控制 马涛, 姜顺, 潘丰 (818)
- 求解集装箱接驳运输的并行主动式禁忌搜索 刘竹君, 陈至坤, 张瑞友 (825)
- 具有强弱 Allee 效应的捕食系统的稳定性分析 衣娜, 刘鹏 (829)

工业过程及控制系统

- 基于状态空间模型的轧制鲁棒控制器设计 李鸣春, 谭树彬 (835)
- 模糊决策预测控制的等效软约束法研究 许鋈, 隋毅, 罗雄麟 (843)
- 空调房间温湿度 PID 解耦控制系统的仿真研究 朱启然, 李绍勇, 李鹏波 (851)
- 高斯转移概率离散 Markov 跳变系统镇定域研究 周子恒, 栾小丽, 刘飞 (859)
- 基于 FTU 的闭式配电网故障测距研究 胡福年, 张认, 葛苗苗 (864)
- 火力发电厂 SCR 烟气脱硝滑模变结构优化控制 潘岩, 牛玉广, 李英河, 李晓彬 (872)
- 基于 EMD 和闭环测试的回路振荡诊断方法 孔杰, 田学民, 尚林源 (879)
- 永磁同步电机扩展状态磁链滑模观测器设计 边疆 (886)
- 分数阶模糊自抗扰的机器人手臂跟踪控制 刘红艳, 周彦, 母三民 (892)
- 面向分数阶混沌系统线性反馈同步控制方法 吴春梅 (898)

运动体控制系统

- 参数不确定的高超滑翔飞行器自适应控制 张远, 董希旺, 李清东, 任章 (903)
- 改进型互补滤波在三维姿态估计中的应用 陈薇, 赵铭, 陈梅 (910)
- 2-DOF 关节型机器人轨迹的 PCH 与 PD 协调控制 迟洁茹, 于海生, 杨杰, 牛欢, 张启呆 (916)
- 基于改进鱼群算法的无人机智能突防 张国锋, 周凯 (922)
- 基于线性 ADRC 的欠驱动 UUV 深度控制器设计 黄健, 舒晓蒨 (927)
- 双类型多智能体蜂拥控制目标跟踪算法 王帅磊, 张金春, 曹彪, 丛凯 (935)

安全监控系统

- 基于单应性校正 P-KLT 的无人机视频稳像 王杰, 王伟斌, 于力, 谢蓓敏, 尹维崑 (941)
- 基于模板概率密度函数的车牌定位方法 王晗, 施佺, 许致火, 魏明, 邵叶秦 (947)
- 基于压缩感知的电力监控系统研究 李荣, 周四望 (952)
- 参数优化 SAE 方法及在轴承故障诊断的应用 杜灿谊, 林祖胜, 张绍辉 (957)
- 基于深度学习的视频关键帧提取与视频检索 梁建胜, 温贺平 (965)

决策与控制一体化系统

- 基于 MPC 的 I/O 约束容错控制数值化设计方法 张登峰, 张慎鹏, 王执铨 (971)
- 基于 DSP 的混合基数字旋转坐标定位算法 胡晓芳 (978)
- 基于 MP2300S 的冲压搬运机械手集中式控制设计 李尚荣, 王可胜, 李兴成 (984)
- 基于粒子群-模拟退火算法的背包问题研究 耿亚, 吴访升 (991)

人工智能驱动的自动化

- 基于改进 Kuwahara 滤波的图像去雾算法 温立民, 巨永锋, 张昌利, 王会峰 (997)

工业过程管理与决策系统

- 基于 HFLTS-AHP 的电力市场运行管理风险识别 李陟峰, 施航, 吴晶莹, 王苗, 王东雪 (1003)

CONTROL ENGINEERING of CHINA

Vol.26 No.5

(Monthly) May. 20 2019

CONTENTS

Wind-light Generation System Optimization Based on Knowledge Fusion PSO Algorithm	HU Ying, et al(799)
Neural NARX Model for Hysteresis in Piezoelectric Actuators	ZHANG Xin-liang, et al(806)
Fuzzy Compensation Control System for Lower Limbs Rehabilitation Robot	CHEN Yu, et al(812)
H_{∞} Control for a Class of Time Delay LPV Discrete Systems with Packet Dropouts	MA Tao, et al(818)
Parallel Reactive Tabu Search for Solving Container Drayage Transportation	LIU Zhu-jun, et al(825)
Stability Analysis of a Predator System with Strong and Weak Allee Effect	YI Na, et al(829)
Design of Robust Controller for Rolling Based on State Space Model	LI Ming-chun, et al(835)
Study on the Equivalence Between Soft-Constraint Approach and Fuzzy Method in Model Predictive Control	XU Jun, et al(843)
Numerical Simulation of a PID Decoupling Control System for Temperature and Relative Humidity in an Air-conditioning Room	ZHU Qi-ran, et al(851)
Stabilizable Region for Markov Jump Systems with Gaussian Transition Probability	ZHOU Zi-heng, et al(859)
Research of Fault Location Based on FTU for Closed Distribution Network	HU Fu-nian, et al(864)
Optimized Sliding Mode Control of Power Plant SCR Flue Gas Denitration System	PAN Yan, et al(872)
Diagnosis of Control Loops Oscillations Based on EMD and Closed-Loop Testing	KONG Jie, et al(879)
Design of Extended State Flux Sliding Mode Observer for Permanent Magnet Synchronous Motor	BIAN Jiang, et al(886)
Trajectory Tracking Control for Robot Manipulator Using Fractional Order-Fuzzy-ADRC	LIU Hong-yan, et al(892)
Linear Feedback Synchronization Control Method for Fractional Order Chaotic Systems	WU Chun-mei, et al(898)
Adaptive Control for Hypersonic Gliding Vehicles with Unknown Parameters	ZHANG Yuan, et al(903)
Improved Application of Complementary Filtering in Three-dimensional Attitude Estimation	CHEN Wei, et al(910)
2-DOF Joint Robot Trajectory Control System Based on Port-Controlled Hamiltonian and PD Algorithm Coordinate Control	CHI Jie-ru, et al(916)
Intelligent Penetration for UAV Based on Improved Artificial Fish Swarm Algorithm (AFSA)	ZHANG Guo-feng, et al(922)
Under-actuated UUV Depth Controller Design Based on Linear ADRC Technology	HUANG Jian, et al(927)
Target Tracking Algorithm with Double-type Agents Based on Flocking Control	WANG Shuai-lei, et al(935)
UAV Video Stabilization Using Homography Revised P-KLT	WANG Jie, et al(941)
Probabilistic Model Template-Based License Plate Localization Method	WANG Han, et al(947)
Power Monitoring System Based on Compressive Sensing	LI Rong, et al(952)
Sparse Auto Encoder Model Based on Firefly Learning Optimization and its Application in Bearing Fault Recognition	DU Can-yi, et al(957)
Key Frame Abstraction and Retrieval of Videos Based on Deep Learning	LIANG Jian-sheng, et al(965)
MPC Based Numerical Method for Fault-tolerant Control with I/O Constraints	ZHANG Deng-feng, et al(971)
A Hybrid Digital Rotation Coordinate Positioning Algorithm Based on DSP	HU Xiao-fang, et al(978)
Design of Central Control Mode of Handling Manipulator for Punching with MP2300S	LI Shang-rong, et al(984)
Research on Knapsack Problem Based on the Hybrid Algorithm of Particle Swarm Optimization and Simulated Annealing	GENG Ya, et al(991)
Algorithm of Fog Removal of Image Based on Improved Kuwahara Filter	WEN Li-min, et al(997)
Risk Identification of Electricity Market Operation Management Based on Fuzzy-Delphi and HFLTS-AHP Methods	LI Zhi-feng, et al(1003)